

# Teorema de Transporte de Reynolds

- Relaciona derivadas de propriedades do sistema com a formulação de volume de controle
- As equações básicas apresentadas envolvem a derivada temporal de propriedades extensivas do sistema:
  - Massa
  - Quantidade de movimento linear
  - Quantidade de movimento angular
  - Energia
  - Entropia

generalizando

$$N_{\text{sistema}} = \int_{\text{massa sistema}} \eta dm = \int_{\text{volume sistema}} \eta \rho d\forall$$

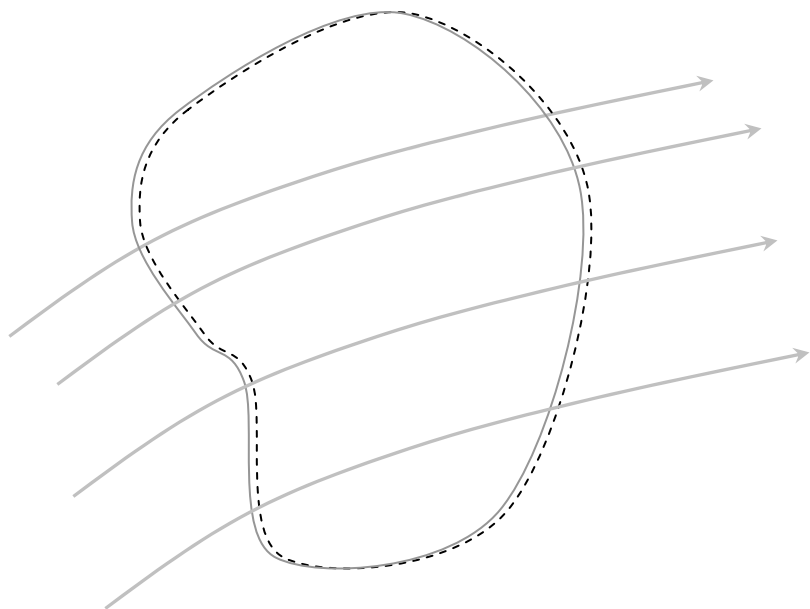
assim,

$$N = M \rightarrow \eta = 1$$

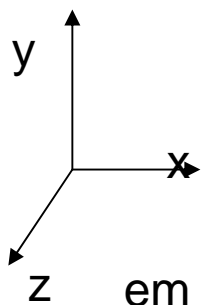
$$N = \vec{P} \rightarrow \eta = \vec{V}$$

$$N = \vec{H} \rightarrow \eta = \vec{r} \times \vec{V}$$

$$N = S \rightarrow \eta = s$$



tempo  $t_0$   
 sistema e VC  
 coincidem

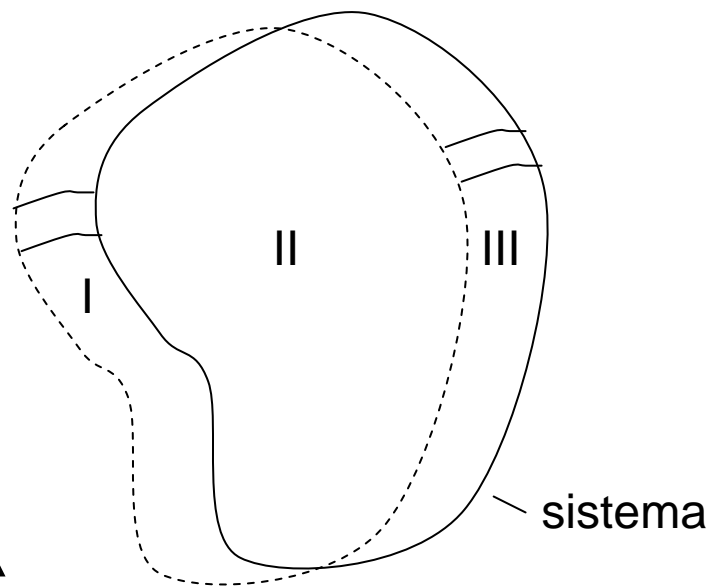


em  $t_0$ , sistema e VC coincidem

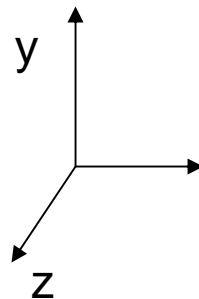
para  $t_0 + \Delta t$ , identificamos 3 regiões:

I e II formam o VC

II e III formam o sistema



Tempo  $t_0 + \Delta t$



Queremos relacionar  $\frac{dN}{dt}$  sistema

com quantidades no volume de controle

Da definição de derivada,

$$\frac{dN}{dt} \text{ sistema} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N_{s_{t_0+\Delta t}} - N_{s_{t_0}}}{\Delta t}$$

Da figura,

$$N_{s_{t_0+\Delta t}} = (N_{II} + N_{III})_{t_0+\Delta t} = (N_{VC} - N_I + N_{III})_{t_0+\Delta t}$$

$$e \quad N_{s_{t_0}} = N_{vc_{t_0}}$$

Substituindo na definição da derivada do sistema,

$$\frac{dN}{dt} \text{ sistema} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{(N_{VC} - N_I + N_{III})_{t_0 + \Delta t} - (N_{VC})_{t_0}}{\Delta t}$$

A soma do limite é o limite da soma,

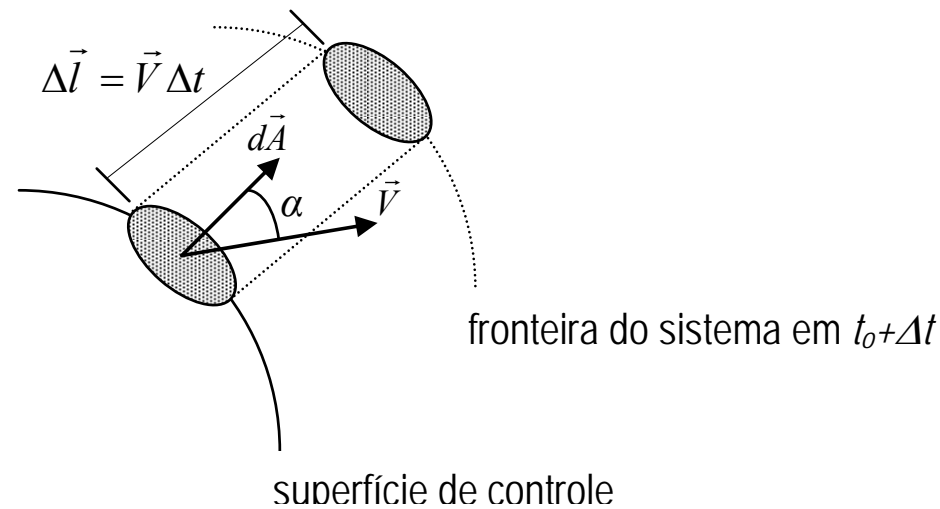
$$\frac{dN}{dt} \text{ sistema} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N_{VC_{t_0 + \Delta t}} - N_{VC_{t_0}}}{\Delta t} + \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N_{III_{t_0 + \Delta t}}}{\Delta t} - \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N_{I_{t_0 + \Delta t}}}{\Delta t}$$

(1)
(2)
(3)

$$(1) \quad \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N_{VC_{t_0+\Delta t}} - N_{VC_{t_0}}}{\Delta t} = \frac{\partial N_{VC}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \int_{VC} \eta \rho dV$$

Para avaliar (2) precisamos de uma expressão para  $N_{III_{t_0+\Delta t}}$

Olhar para a sub-região 3 em III



Para esta sub-região,

$$dN_{III_{t_0 + \Delta t}} = (\eta \rho dV)_{t_0 + \Delta t}$$

$$dV = ?$$

Comprimento do cilindro:  $d\vec{l} = \vec{V} \cdot d\vec{A} \Delta t$

$$dV = \Delta l dA \cos \alpha = \Delta \vec{l} \cdot d\vec{A} = \vec{V} \cdot d\vec{A} \Delta t$$

Assim,

$$dN_{III_{t_0 + \Delta t}} = \eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A} \Delta t$$

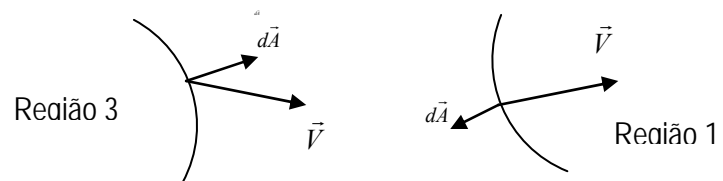
Integrando em toda a região III,

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N_{III_{t_0 + \Delta t}}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\int_{SC_{III}} dN_{III_{t_0 + \Delta t}}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \int_{SC_{III}} \frac{\eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A} \Delta t}{\Delta t} = \int_{SC_{III}} \eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A}$$

Da mesma forma para a região I, sub-região 1,

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{N_{I_{t_0 + \Delta t}}}{\Delta t} = - \int_{SC_I} \eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A}$$

sinal negativo pois  $\vec{V} \cdot d\vec{A}$  é negativo





Juntando,

$$\frac{dN}{dt}_{\text{ sistema}} = \frac{\partial}{\partial t} \int_{VC} \eta \rho d\forall + \underbrace{\int_{SC_I} \eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A} + \int_{SC_{III}} \eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A}}_{SC}$$

$$\frac{dN}{dt}_{\text{ sistema}} = \frac{\partial}{\partial t} \int_{VC} \eta \rho d\forall + \int_{SC} \eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A}$$

Teorema de Transporte de Reynolds

# Interpretação física:

$$\frac{dN}{dt}_{\text{sistema}} : \text{taxa de variação da propriedade extensiva } N \text{ no sistema}$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{VC} \eta \rho dV : \text{taxa de variação da propriedade extensiva } N \text{ no VC}$$

$$\int_{SC} \eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A} : \text{taxa líquida do fluxo da propriedade } N \text{ através da superfície de controle}$$

$$\rho \vec{V} \cdot d\vec{A} : \text{fluxo de massa através de } d\vec{A} \text{ por unidade de tempo}$$

$$\eta \rho \vec{V} \cdot d\vec{A} : \text{fluxo de } N \text{ através de } d\vec{A} \text{ por unidade de tempo}$$

Nota: a velocidade é medida em relação ao VC considerado fixo em relação ao sistema de coordenadas xyz